

身近な暮らしと先端技術

主催：TAMA-TLO(株) ふるえ抑制研究会

H22.3.26 第4回技術講演会開催のご案内

「ふるえ(本態性振戦)をなくす肘装着ロボット」

ー随意運動のみを抽出する筋電位信号処理アルゴリズムの開発ー

TAMA-TLOでは、大学研究者の研究成果と地域の企業の新製品ニーズとをマッチングさせて、技術移転の推進や産学連携研究開発の支援を行っています。今回は、早稲田大学にてメディカルロボティクスを研究されている安藤 健先生に「ふるえ(本態性振戦)をなくす肘装着ロボット」についてご講演いただきます。

TAMA-TLO 技術講演会

1. 日時：平成22年3月26日(金) 16:00~18:00
2. 会場：八王子先端技術センター「開発・交流プラザ」会議室
(八王子 TCビル5階) 〒192-0083 八王子市旭町 10-2
3. 講演者：安藤 健 氏 (早稲田大学 理工学術院 研究助手)
4. テーマ：「ふるえ(本態性振戦)をなくす肘装着ロボット」
5. 定員：30名

講演要旨

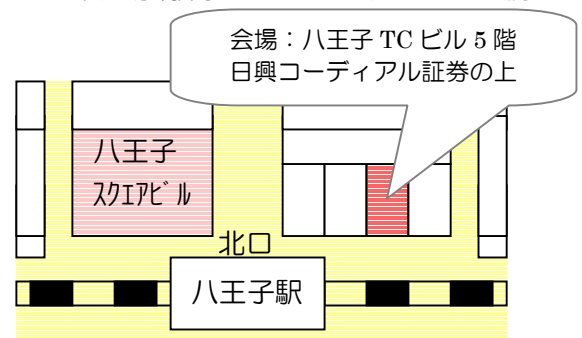
高齢になるにつれて手や肘が震える本態性振戦という疾患があります。命を脅かす病気ではありませんが、日常生活に多大な影響が出るとして数百万人の方が困っています。講演前半では、これまでに開発を進めてきたロボット技術を活かした本態性振戦抑制のための装着型のロボットの中で、キーテクノロジーである随意動作を抽出する信号処理技術について紹介します。また、後半では振戦抑制ロボットなど福祉・介護・生活支援ロボットの研究開発における介入試験などのポイントについて説明します。

参加を希望される方は、3月25日までに下記へ

FAX/メールでお知らせ下さい。

TAMA-TLO(株) 長張 (第2オフィス)

(042) 570-7241/nagahari@tama-tlo.com



H22.3.26 第4回技術講演会

機関名・役職・氏名		
連絡先	TEL:	FAX:
e-mail		